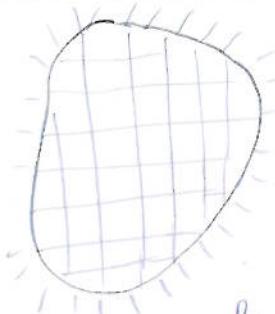


III Processus irréversibles : approche macroscopique pour les systèmes faiblement hors d'équilibre

But : présenter relations de réciprocité d'usage pour les processus de transport macroscopique, + proposer justification via l'hypothèse de régénération des fluctuations, qui ^{affirme} que fluctuations spontanées obéissent à la dynamique que fluctuations forcées \hookrightarrow équilibre

1) Fluctuations des grandeurs thermodynamiques à l'équilibre

a) distribution des fluctuations



S'intéresse à un système isolé que l'on découpe en nombre de cellules de taille méso scopique \rightarrow conduit à définition de variables thermodynamiques locales (densité, densité de charge, énergie, ...)

On désigne ces variables par x_i et on note \bar{x}_i la valeur d'équilibre

L'entropie totale S_t est maximale à l'équilibre, ce lorsque les fluctuations $\alpha_i = x_i - \bar{x}_i$ sont nulles. Pour étudier fluctuations, on se place à l'ordre le + bas en α_i et on développe $S_t(x_1, \dots, x_n)$ où indice i de x_i désigne aussi bien la nature de variable considérée (temp, ~~volum~~, densité...) que l'indice de la cellule considérée:

$$\Delta S_t = S_t - S_t^{\max} = -\frac{1}{2} g_{ij} \alpha_i \alpha_j \quad (\text{convention commutation } i, j)$$

où $g_{ij} = -\left. \frac{\partial^2 S_t}{\partial x_i \partial x_j} \right|_{\{x_i=0\}}$ est une matrice symétrique et positive

D'après formule de définition de l'entropie statistique par Boltzmann ($S_t = k \ln \Omega$) et le postulat d'équiprobabilité en phase pour un système clos et isolé, la proba. d'une configuration donnée des $\{x_i\}$ est

$$w \propto \exp\left(-\frac{\Delta S_t}{k_B}\right) \propto \exp\left(\frac{S_t}{k_B}\right)$$

\Rightarrow distribution $w(x_1, x_2, \dots, x_n)$ gaussienne, par les fluctuations "faibles"

$$w(x_1, \dots, x_n) = \frac{(\det \mathbf{g})^{1/2}}{(2\pi k_B)^{n/2}} \exp \left[-\frac{1}{2k_B} g_{ij} x_i x_j \right]$$

les forces thermodynamiques oxygénés sont définis par

$$x_i = \partial_{x_i} (\Delta S_F) = -g_{ik} x_k \quad \text{d'où} \quad \Delta S_F = \frac{1}{2} x_i X_i$$

ces forces pilotent le retour vers l'équilibre ainsi que production d'entropie lors de régression (relaxation) des fluctuations. On cherche à calculer $\langle x_i x_k \rangle$, $\langle x_i X_k \rangle$, $\langle X_i X_k \rangle$

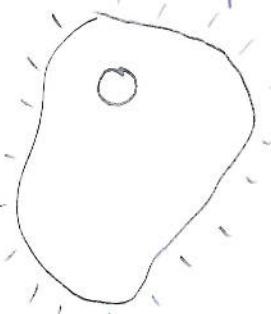
$$\langle x_i x_k \rangle = g_{ik}^{-1} k_B$$

$$\langle x_i X_k \rangle = -\langle x_i g_{kl}^{\text{sym}} x_l \rangle = -g_{ik} g_{jl}^{-1} k_B = -k_B \delta_{ik}$$

$$\langle X_i X_k \rangle = g_{ik} k_B$$

10)-b) Fluctuations dans un système à un composant Landau, Tome 5, § 114

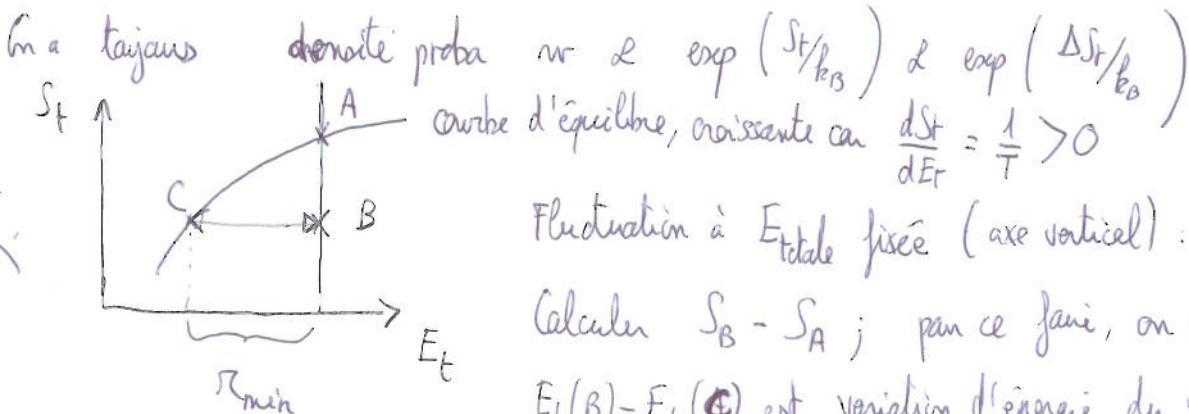
Pour illustration, problème + simple d'un unique sous-système (une cellule) dans un gd système isolé, qui joue rôle de réservoir pour sous-système considéré. Ce sous-syst. peut être défini de façon Lagrangienne (nbre de p fixé, volume variable; le "réservoir" fixe P et T) ou Eulerienne (volume fixé, nbre p particules variable, le "réservoir" fixe μ , le potentiel chimique, et T).



On prend le point de vue Lagrangien. Le réservoir a P et T fixé (gd système, pour pas de fluctuations) mais pour la cellule, T , V , S^* , P peuvent fluctuer.

Pour V (ou E) qui a un sens mécanique, notion fluctuation intuitive; pour les variables thermo $\in S, T$, on entend par fluctuation les variations de la fct (par ex $S(E, V)$) considérée formellement comme fonction des valeurs instantanées de E et V .

* ne pas confondre S_{tot} et S (sous-syst)



Fluctuation à E_{totale} fixée (axe vertical) : $A \rightarrow B$

Calculer $S_B - S_A$; pour ce faire, on remarque que $E_f(B) - E_f(A)$ est variation d'énergie du système à S_{totale} constant \Rightarrow travail réversible $\overset{R_{\min}}{\text{pour}}$ effectuer transfert \Rightarrow

$$\text{Enfin } S_A - S_C = \frac{1}{T} (E_B - E_C) = R_{\min}/T \Rightarrow S_B - S_A = -R_{\min}/T$$

R_{\min} est très relié à variation du potentiel thermodynamique pertinent dérivant situation à l'étude :

T, V, N fixes $\rightarrow F$ énergie libre, ensemble canonique

$\hookrightarrow T, P, N$ fixes $\rightarrow G = E - TS + PV$, enthalpie libre ensemble isotherme-isobare

\hookrightarrow Lagrangien $\rightarrow A = E - TS - \mu N$, grand potentiel ensemble grand canonique

\hookrightarrow Eulerien \rightarrow

Do notre cas, potentiel pertinent est G :

$$R_{\min} = \Delta G = \Delta E - T \Delta S + P \Delta V$$

$$\Rightarrow nr \propto \exp \left\{ -\frac{1}{k_B T} (\Delta E - T \Delta S + P \Delta V) \right\}$$

où T et P sont relatifs au réservoir (non fluctuants)

Formule valable pr petits fluct ou fluct de grande amplitude. Pour les petits (elles le sont généralement), calcul ΔE au 1^{er} ordre, considérant $E(S, V)$

$$\Delta E = \underbrace{\frac{\partial E}{\partial S}|_V}_{T} \Delta S + \underbrace{\frac{\partial E}{\partial V}|_S}_{-P} \Delta V + \underbrace{\frac{1}{2} \left[\frac{\partial^2 E}{\partial S^2}|_V (\Delta S)^2 + 2 \frac{\partial^2 E}{\partial S \partial V} \Delta S \Delta V + \frac{\partial^2 E}{\partial V^2} (\Delta V)^2 \right]}_{\frac{1}{2} \left\{ \Delta S \Delta \left(\frac{\partial E}{\partial S}|_V \right) + \Delta V \Delta \left(\frac{\partial E}{\partial V}|_S \right) \right\}}$$

$$\Rightarrow nr \propto \exp \left[(\Delta P \Delta V - \Delta S \Delta T) / (2 k T) \right]$$

Toutefois, sur ces 4 fluctuations, seules deux sont indépendantes chaix (V, T) ou (S, P) , si un couple (ext, int) de variables non conjuguées.

$$\rightarrow \text{chaix } (V, T) : \Delta S = \frac{\partial S}{\partial T} \Big|_V \Delta T + \frac{\partial S}{\partial V} \Big|_T \Delta V \\ = \frac{c_V}{T} \Delta T + \frac{\partial S}{\partial V} \Big|_T \Delta V$$

$$\Delta P = \frac{\partial P}{\partial T} \Big|_V \Delta T + \underbrace{\frac{\partial P}{\partial V} \Big|_T \Delta V}_{-\frac{1}{V} \chi_T} \quad \text{avec } \chi_T = -\frac{1}{V} \frac{\partial V}{\partial P} \Big|_T \\ \text{et } \frac{\partial P}{\partial T} \Big|_V = \frac{\partial S}{\partial V} \Big|_T \text{ car } dF = -SdT - PdV$$

$$\Rightarrow w \propto \exp \left\{ -\frac{c_V}{2kT^2} (\Delta T)^2 - \frac{1}{2V\chi_T kT} (\Delta V)^2 \right\}, \text{ à normaliser}$$

d'où condition stabilité $c_V > 0$, $\chi_T > 0$ et indépendance des fluctuations de T et de V → résultat fait. En particulier $\langle \Delta T \Delta V \rangle = 0$

Par ailleurs $\langle (\Delta T)^2 \rangle = \frac{kT^2}{c_V}; \quad \langle (\Delta V)^2 \rangle = V\chi_T kT$

et donc $\langle \left(\frac{\Delta V}{V}\right)^2 \rangle = \frac{\chi_T kT}{V} \xrightarrow[V \text{ grd}]{} 0$

De m^e, $c_V \propto N$; on retrouve ainsi fluctuations typiques en $\frac{1}{\sqrt{N}} \propto \frac{1}{\sqrt{V}}$.

\rightarrow chaix (P, S) en qualité de variables indépendantes. Calculer ΔT et ΔV pour exprimer $\Delta P \Delta V - \Delta S \Delta T$

$$\Delta V = \left(\frac{\partial V}{\partial P} \Big|_S \right)^{-1} \Delta P + \frac{\partial V}{\partial S} \Big|_P \Delta S \quad ; \quad \Delta T = \left(\frac{\partial T}{\partial S} \Big|_P \right)^{-1} \Delta S + \frac{\partial T}{\partial P} \Big|_S \Delta P$$

Thus $dH = TdS + VdP$ (Hénthalpie).

$$\Rightarrow \frac{\partial T}{\partial P} \Big|_S = \frac{\partial V}{\partial S} \Big|_P$$

Donc $w \propto \exp \left\{ -\frac{V\chi_S}{2kT} (\Delta P)^2 - \frac{1}{2k_B c_P} (\Delta S)^2 \right\}$

$\langle \Delta S \Delta P \rangle = 0$, fluctuations S et P indépendantes

$$\langle (\Delta P)^2 \rangle = \frac{kT}{V\chi_S} \quad ; \quad \langle (\Delta S)^2 \rangle = k_B c_P$$

de m^e $\langle \Delta V \Delta P \rangle = -kT$

$$\langle \Delta S \Delta T \rangle = kT$$

Risque 1 : si on avait adopté pt de vue Eulerien (volume fixé, N fluctue) (PS/M2)
du le sous-système) on aurait en 44

$$\pi_{\min} = \Delta A = \Delta \left(\underbrace{F-G}_{-PV} \right) = \Delta E - T \Delta S - \mu \Delta N$$

puis $\pi \approx \exp \left[-\frac{1}{2kT} (\Delta S \Delta T + \Delta \mu \Delta N) \right]$

et $\langle (\Delta N)^2 \rangle = kT \frac{\partial N}{\partial \mu} \Big|_{V,T} = \frac{N^2}{V} kT \chi_T$ après calcul

$$\Rightarrow \langle (\Delta n)^2 \rangle = \frac{kT}{V^3} N^2 kT \chi_T \quad \text{à } m = \frac{N}{V}$$

Dans le cas Lagrangien à N fixé, on avait

$$\langle (\Delta n)^2 \rangle = \langle N^2 \left(\frac{\Delta V}{V^2} \right)^2 \rangle = \frac{N^2}{V^4} V kT \chi_T \rightarrow \hat{m} \text{ expression}$$

Risque 2 : revenant aux notations x_i, X_i du 1^o) si on choisit $x_1 = \Delta S, x_2 = \Delta V$

alors $\begin{cases} X_1 = -\frac{\Delta T}{T} \\ X_2 = +\frac{\Delta P}{T} \end{cases}$ (car $\pi_{\min} = \Delta E - T_0 \Delta S + P_0 \Delta V$ avec $\Delta E = T \Delta S - P \Delta V$
 $= (T-T_0) \Delta S + (P_0-P) \Delta V$
 $= \Delta T \Delta S - \Delta P \Delta V \rightarrow \text{fb facteur } \frac{1}{2}$)

En effet, on a vu $\Delta S_f = \frac{1}{2T} (\Delta P \Delta V - \Delta S \Delta T)$, // $\Delta S_f = \frac{1}{2} \sum x_i X_i$

Nous avons montré $\langle x_i x_j \rangle = -k \delta_{ij}$ chercher justification + propre ...

$$\Rightarrow \langle x_1 x_2 \rangle = \langle x_2 x_1 \rangle = 0 = \langle \Delta T \Delta V \rangle = \langle \Delta S \Delta P \rangle$$

$$\langle x_1 x_1 \rangle = \langle x_2 x_2 \rangle = -k = -\frac{1}{T} \langle \Delta S \Delta T \rangle = +\frac{1}{T} \langle \Delta P \Delta V \rangle$$

1^o) c) Symétrie des coefficients cinétiques

On s'intéresse ici à dynamique des fluctuations ; à instant donné (x_1, x_2, \dots, x_n) différents de $(0, \dots, 0)$ → présence de courants généralisés

$$J_i = \overset{\circ}{x}_i$$

où $\overset{\circ}{x}_i(x_1, \dots, x_n)$ peut s'écrire fermellement par developpement limité :

$$\overset{\circ}{x}_i = -\lambda_{ik} x_k$$

(pas de terme d'ordre 0 : pas de courant à l'équilibre)

Exprimons les courants en fonction des forces thermodynamiques

$$x_i = \frac{\partial \Delta S}{\partial g_i} = -g_{ij} x_j$$

$$J_i = \dot{x}_i = + \underbrace{\gamma_{ik} g^{-1}_{kl}}_{\gamma_{il}} x_l : \vec{J} = \dot{\vec{x}} = \vec{\gamma} \vec{x} \quad \text{et} \quad \vec{\gamma} = \vec{\gamma}^T g^{-1}$$

γ_{il} : matrice des coefficients cinématiques

Cette matrice possède p^{li} de symétrie essentielle et une triviale

$$\gamma_{il} = \gamma_{li} \quad (\text{Onsager 1931})$$

ce qui lui vaut le Nobel en 1968, avec son hypothèse de suppression des fluctuations.

Justification de ces relations, dites de réciprocité: plus de détails de Landau TS §122

Ingredient CRUCIAL: symétrie par renversement du temps des éqds mot microscopiques

$$\begin{aligned} \langle x_i(t) x_j(t+\tau) \rangle &= \langle x_i(t) x_j(t-\tau) \rangle && \text{moyenne temporelle} \\ &= \langle x_i(t+\tau) x_j(t) \rangle && \text{ou d'ensemble} \\ &&& \text{par stationnarité} \end{aligned}$$

$$\Rightarrow \langle x_i \dot{x}_j \rangle = \langle \dot{x}_i x_j \rangle$$

$$\Rightarrow \langle x_i \gamma_{jl} x_l \rangle = \langle \gamma_{il} x_l x_j \rangle \Rightarrow \boxed{\gamma_{ij} = \gamma_{ji}}$$

$\hookrightarrow \gamma_{jl} \delta_{il} \quad \hookrightarrow \gamma_{il} \delta_{lj}$

Toutefois, les variables x_i peuvent être aussi inverses par renversement temps (e.g. vitesses \vec{v}_i). De plus, le système peut être plongé dans un champ \vec{B} ou en rotation à vitesse angulaire $\vec{\omega}$. Dans ce cas général, relations de réciprocité s'écrivent

$$\gamma_{ij}(\vec{B}, \vec{\omega}) = \varepsilon_i \varepsilon_j \gamma_{ji}(-\vec{B}, -\vec{\omega})$$

\hookrightarrow partie de x_j par renversement temps.

Démontré par Casimir (qui est... orange... néerlandais et a effectué le plus clair de sa carrière chez Philips).